

システム制御系

科目コード	科目名	単位	開講 Q	担当教員
SCE. A201	システム制御数学A	2-1-0	1Q	早川
SCE. A202	システム制御数学B	2-1-0	3Q	小酒
SCE. C201	動的システム基礎	2-0-0	2Q	井村
SCE. C202	フィードバック制御	2-1-0	3Q	藤田(政)
SCE. C301	線形システム制御論	2-0-0	1Q	三平
SCE. C302	システムモデリング	2-0-0	3Q	畑中 (平成 30, 31 年度休講)
SCE. C351	プロセス制御	2-0-0	3~4Q	塚越
SCE. E201	電気回路基礎	2-0-0	2Q	西田
SCE. E202	基礎情報処理及び演習 (システム制御)	1-1-0	1~2Q	山北
SCE. E381	電磁アクチュエータ学	2-0-0	2Q	藤田(英)
SCE. I201	計測・信号処理基礎	2-0-0	2Q	蜂屋
SCE. I202	不規則信号処理	2-0-0	3Q	田中
SCE. I203	デジタル信号処理	2-0-0	4Q	原
SCE. I301	画像センシング	2-0-0	1Q	奥富
SCE. I302	機械計測	1-0-0	2Q	笹島
SCE. I303	計測システム論	1-0-0	2Q	大山
SCE. I351	先端センシングテクノロジー	1-0-0	4Q	未定
SCE. M201	機械の運動と力学	2-0-0	1Q	中島
SCE. M202	解析力学基礎 (システム制御)	2-0-0	3Q	中尾
SCE. M301	連続体の力学	2-0-0	1Q	天谷
SCE. M302	熱工学基礎	2-0-0	1Q	小酒
SCE. M303	振動学	2-0-0	3Q	中尾
SCE. M304	計算力学	2-0-0	4Q	°天谷, 宮崎
SCE. M305	生産プロセス	2-0-0	2Q	平田(敦)
SCE. M306	熱エネルギー変換学	2-0-0	2Q	佐藤
SCE. P201	システム創造設計 ^{SC}	0-1-1	1~2Q	°天谷, 井村, 奥富, 木村, 倉林, 小酒, 笹島, 三平, 中島, 蜂屋, 藤田(政), 早川, 田中, 中尾, 塚越, 原, 山北, 宮崎, 大山, 畑中, 大西, 石崎, 鳥居, 土田, 佐藤, 中野, 伊吹, 平田(慎)

SCE. P301	システム創造プロジェクト ^{SC}	0-1-2	3~4Q	°天谷, 井村, 奥富, 木村, 倉林, 小酒, 笹島, 三平, 中島, 蜂屋, 藤田(政), 早川, 田中, 中尾, 塚越, 原, 山北, 宮崎, 大山, 畑中, 大西, 石崎, 鳥居, 土田, 佐藤, 中野, 伊吹, 平田(慎)
SCE. P351	システム制御インターンシップ	0-0-2	1Q, 2Q 3Q, 4Q	各教員
SCE. S201	メカトロニクス設計概論	2-0-0	1Q	°小酒, 山北, 畑中, ※小川
SCE. S202	組込システム基礎 ^{SC}	2-0-2	4Q	°原, 大山, 田中
SCE. S203	ロボットの機構と力学	2-0-0	4Q	°山北, 塚越
SCE. S301	ロボットシステムと制御	2-0-0	2Q	倉林
SCE. S302	システムの数理科学	2-0-0	3Q	未定
SCE. S303	バイオシステム基礎	2-0-0	4Q	°中島, 倉林, 塚越, 宮崎, 中臺(一)
SCE. S351	ロボット・ビークルテクノロジー	2-0-0	3~4Q	塚越
SCE. Z381	研究プロジェクトA (システム制御系)	0-1-1	1Q	各教員
SCE. Z389	学士特定課題研究 (システム制御系)	0-6-0	1~2Q, 3~4Q	各教員
SCE. Z391	学士特定課題プロジェクト1c (システム制御系)	0-1-0	3Q, 4Q	各教員 (平成30年度休講)
SCE. Z392	学士特定課題プロジェクト2c (システム制御系)	0-2-0	3Q, 4Q	各教員 (平成30年度休講)
SCE. Z393	学士特定課題プロジェクト3c (システム制御系)	0-3-0	3Q, 4Q	各教員 (平成30年度休講)
SCE. Z394	学士特定課題プロジェクト4c (システム制御系)	0-4-0	3~4Q	各教員 (平成30年度休講)
SCE. Z395	学士特定課題プロジェクト5c (システム制御系)	0-5-0	3~4Q	各教員 (平成30年度休講)
SCE. Z396	学士特定課題プロジェクト6c (システム制御系)	0-6-0	3~4Q	各教員 (平成30年度休講)

<共通専門科目>

科目コード	科目名	単位	開講Q	担当教員
SCE. L301 (XEN. E301)	科学技術者実践英語	1-0-0	3Q	各教員